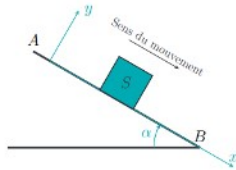




Exercice 3 Cas du mouvement sur un plan incliné sans frottement :

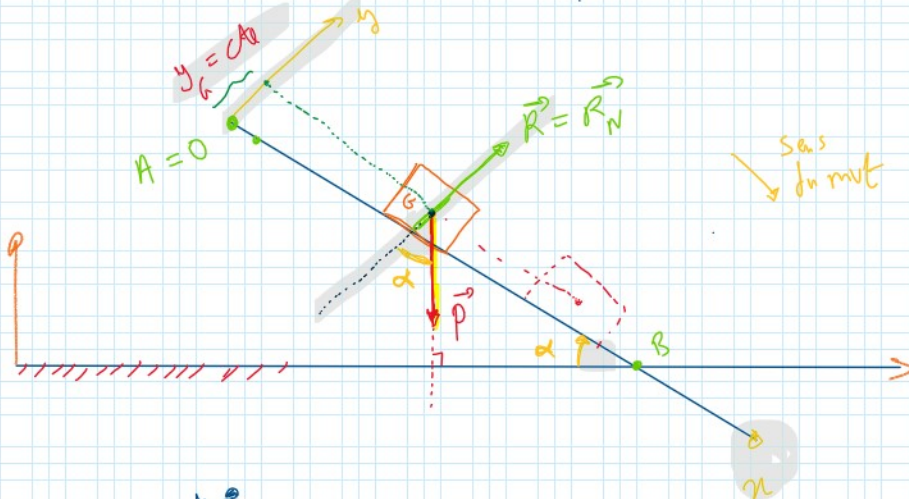
On libère un corps (S) de masse $m = 80\text{kg}$ sur un plan incliné d'un angle $\alpha = 30^\circ$ par rapport à l'horizontale et il glisse **sans frottement** vers le bas (voir figure).



1. En appliquant la deuxième loi de Newton déterminer les coordonnées du vecteur accélération dans le repère (O, x, y) associé à un référentiel terrestre supposé Galiléen, puis déterminer l'intensité de la réaction du plan incliné.
2. Sachant que le corps (S) part à l'instant $t = 0$ du point A avec une vitesse $v_A = 5\text{m/s}$ (A est confondu avec l'origine O du repère d'espace).
 - 2.1. Donner l'équation horaire du mouvement de (S) selon l'axe (Ox) puis l'équation de sa vitesse.
 - 2.2. Déterminer sa vitesse au point B (On donner $AB = 2\text{m}$ et $g = 10\text{m/s}^2$).

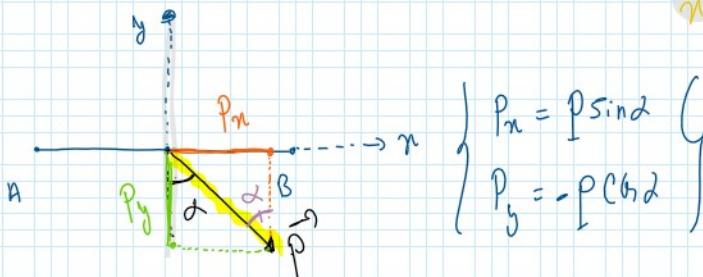
1° Le système étudié : le corps (S)

Bilan des forces :
 - le poids \vec{p}
 - \vec{R} : la réaction du plan au plan, car le contact se fait sans frottement



$$\vec{R} = \begin{cases} R_x = 0 \\ R_y = +R \end{cases}$$

$$\vec{p} = \begin{cases} p_x = p \sin \alpha \\ p_y = -p \cos \alpha \end{cases}$$



$$\left. \begin{aligned} p_x &= p \sin \alpha \\ p_y &= -p \cos \alpha \end{aligned} \right\}$$

En appliquant la 2^{ème} loi de Newton : $\sum \vec{F}_{ext} = m \vec{a}_G \Rightarrow \vec{p} + \vec{R} = m \vec{a}_G$

$$\begin{cases} p_x + R_x = m a_x \\ p_y + R_y = m a_y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} mg \sin \alpha + 0 = m a_x \\ -p \cos \alpha + R = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = g \sin \alpha \\ R = p \cos \alpha = mg \cos \alpha \end{cases}$$

$$(m a_y = 0)$$

A.N

$$a_m = 10 \sin(30) = 5 \text{ m/s}^2$$

$$R = 80 \cdot 10 \cos(30) = 692,8 \text{ N}$$

(2°)

2-1

La trajectoire est rectiligne et l'accélération est constante selon ox, donc le mouvement est rectiligne uniformément varié. L'équation horaire

$$x(t) = \frac{1}{2} a t^2 + v_0 t + x_0$$

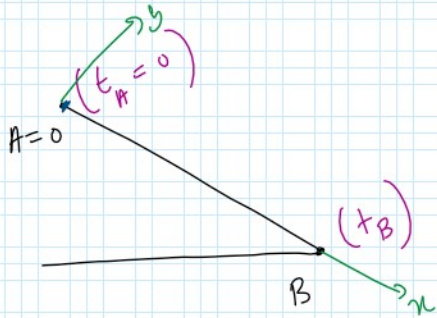
$$A \quad t=0 \quad x_0 = 0 \quad \text{et} \quad v_0 = 5 \text{ m/s}$$

$$a = a_m = 5 \text{ m/s}^2$$

$$x(t) = 2,5 t^2 + 5 t$$

$$v(t) = \dot{x} = \dot{x} = a t + v_0 = 5 t + 5$$

2-2



$$x_A = x_0 = 0$$

$$x_B = AB = 2 \text{ m}$$

$$\begin{cases} x_B = 2,5 t_B^2 + 5 t_B \\ v_B = 5 t_B + 5 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2 = 2,5 t_B^2 + 5 t_B \\ v_B = 5 t_B + 5 \end{cases}$$

$$2,5 t_B^2 + 5 t_B - 2 = 0 \quad ; \quad \Delta = 5^2 - 4 \times 2,5 \times (-2) = 45 > 0$$

$$t_B = \frac{-5 \pm \sqrt{45}}{2 \times 2,5}$$

$$; \quad t_B = \frac{-5 + \sqrt{45}}{2 \times 2,5}$$

$$\Rightarrow v_B = 5 \left(\frac{-\Gamma + \sqrt{\Gamma^2}}{2 \times 9.8} \right) + \Gamma = 6.7 \text{ m/s}$$

gim milih

En appliquant le théorème de l'énergie cinétique entre A et B

$$\Delta E_C = \sum_{A \rightarrow B} \vec{W}(\vec{F}_{\text{ext}}) \Rightarrow E_C(B) - E_C(A) = W_{A \rightarrow B}(\vec{R}) + W_{A \rightarrow B}(\vec{P})$$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = \underbrace{\vec{R} \cdot \vec{AB}}_0 + \vec{P} \cdot \vec{AB} = mg AB \sin \alpha$$

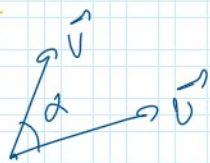
car $\vec{R} \perp \vec{AB}$

$$\vec{P} = \begin{pmatrix} P_m \\ P_y \end{pmatrix} ; \vec{AB} = \begin{pmatrix} AB \\ 0 \end{pmatrix} \quad \cdot \quad W_{A \rightarrow B}(\vec{P}) = P_m \cdot AB + P_y \times 0 = mg AB \sin \alpha$$

$$v_B^2 = v_A^2 + 2g AB \sin \alpha$$

$$v_B = \sqrt{v_A^2 + 2g AB \sin \alpha} = 6.7 \text{ m/s}$$

Rappel



$$\vec{U} \cdot \vec{V} = \|\vec{U}\| \times \|\vec{V}\| \cos(\widehat{\vec{U}, \vec{V}})$$

$$\text{si } \vec{U} \perp \vec{V} \Rightarrow \alpha = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \frac{\pi}{2} = 0 \Rightarrow \vec{U} \cdot \vec{V} = 0$$

$$\vec{U} \parallel \vec{V} \begin{cases} \alpha = 0 \\ \alpha = \pi \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \vec{U} \cdot \vec{V} = +\|\vec{U}\| \cdot \|\vec{V}\| \text{ si } \alpha = 0 \\ \vec{U} \cdot \vec{V} = -\|\vec{U}\| \cdot \|\vec{V}\| \end{cases}$$